

Robótica / Robôs

PUDU-CC1-PRO

PUDU ROBOTICS



Caraterísticas

O PUDU-CC1-PRO-B é um robô de limpeza autónomo (varrer, aspirar, esfregar e passar o pano) concebido para ambientes comerciais e industriais. Utiliza LiDAR + VSLAM para navegação de precisão e IA para detetar manchas e otimizar as rotas de limpeza.

A sua bateria permite-lhe trabalhar durante várias horas, e a sua base inteligente (não incluída) recarrega o robô, enche-o de água limpa e drena a sujidade automaticamente. Também gera mapas de sujidade e é fácil de manter graças ao seu design modular.

Especificações

Cor	Preto
Modos de limpeza	Varrer + aspirar + limpeza com esfregona Limpeza
Funções de IA	Limpeza Poder de limpeza adaptável Detecção de efeitos de limpeza Controlo do estado de limpeza
Componentes modulares	Montagem e desmontagem fácil dos acessórios: Escova lateral Escova rotativa Rodo Filtro Esfregona
Adequado para diferentes tipos de chão	Chão duro: Pedra natural Terrazzo Mármore Tijoleira Resina epóxi Arenito Pedra artificial Chão suave: Alcatifa de pêlo curto
Comprimento de escova	500 mm
Comprimento de lavagem	400 mm
Altura máxima do limiar	20 mm (modo de deslocação) 8 mm (modo de limpeza)
Largura de cruzamento de ranhura	35 mm (modo de deslocação) 20 mm (modo de limpeza)
Ângulo máximo de subida	8º (modo de deslocação) 3º (modo de limpeza)
Capacidade do depósito	Depósito de água limpa: 15 L Depósito de água sujo: 17 L
Enchimento e drenagem automáticos da água	Função disponível com estação de trabalho (estação de trabalho vendida separadamente)
Carregamento automático	Regresso do robot à estação de trabalho para carregamento automático (estação de trabalho vendida separadamente)
Potência de aspiração	10000 - 15000 PA
Limpeza dos cantos	<<6cm borda a borda (certas aplicações de escova lateral)
Tempo para recarregar	3 h
Autonomia	Modo de lavagem: até 5 h Modo de aspiração: até 5 h Modo de aspiração de alcatifas: até 4 h Modo de lavagem silenciosa: até 9 h
Eficiência de limpeza	700 - 1000 m2/h (modo de limpeza geral) 1500 - 3000 m2/h (modo de limpeza através de reconhecimento com IA)

Ruído durante o modo de limpeza	<<70 dB
Velocidade de deslocação	Máx. 1,2 m/s
Processador	RK 3588S
Navegação e posicionamento	Pudu SLAM Laser SLAM Sensores multifuncionais para desvio de obstáculos Deteção da presença de caixotes do lixo Deteção da presença da caixa do filtro de água
Sensores	Câmara olho de peixe VSLAM RGBD LiDAR Câmara frontal RGB Câmara traseira RGB Sensor dianteiro de mono-linha Sensor traseiro de mono-linha Sensor ultra-sónico
Integração com elevadores	Navegação autónoma entre pisos do edifício (eletrónica não incluída)
Reinício do trabalho após interrupção	Após a interrupção do trabalho, este deve ser retomado a partir do ponto em que a tarefa foi interrompida
Programação de vários robots	Programação inteligente de vários robôs de limpeza Colaboração entre robôs de limpeza Mudança automática de equipamento Atribuição de vários robôs a várias estações de trabalho
Interface	Ecrã tátil LCD 10,1"
Pega de direção extensível	Facilidade de movimento para funções de mapeamento e limpeza manual
App móvel	Controlo remoto Consultar o estado da tarefa Notificações em tempo real Geração automática de relatórios de limpeza Android: https://play.google.com/store/apps/details?id=com.pudutech.merchant iOS: https://apps.apple.com/us/app/pudu-link/id1598340894
Bateria	Fosfato de ferro e lítio (LiFePo4)
Peso	75 Kg
Dimensões	682 (Al) x 663 (Lg) x 568 (Fd) mm
Certificação	IEC 63327
Grau de protecção	IPX4